

第1回 水中インフラ点検ワークショップ

— 水中SfM技術入門セミナー —

参加費無料

水中インフラ点検において、水中で撮影した複数の画像から3次元の形状を生成するSfM (Structure from Motion) 技術が注目されています。

本セミナーは、SfM技術を水中インフラ点検等に有効に活用するために、その基礎から学ぶ入門セミナーです。今後、SfMを点検業務に活用したい方、SfMを利用しているが、その原理など基礎から学びたい方など、水中3D画像処理に興味のある方は是非ご参加ください。

日にち	内 容
2025年9月22日(月) ① 10:00～12:00 ② 13:00～16:00	① SfMの原理の講義・演習 ➢ 3Dモデル構築を行うSfMの原理 ➢ 質疑応答 ② 水中画像のSfM/MVS*処理 ➢ SfM/MVS処理の手順方法 ➢ 質疑応答 * MVS (Multi-View Stereo) : SfMで得られた情報から、より詳細な3Dモデルを生成する技術 【講師】 国立大学法人 山口大学 大学院創成科学研究科 准教授 神野 有生 氏



※ 内容は変更となることがございますので予めご了承ください。

【参加に関するお知らせ】

○セミナーでは、Agisoft社 Metashape (体験版(無料)*、プロフェッショナル版)を使用します。当日は、インストールしたノートPCをご持参ください。

※ 参加者には、別途詳細をご案内します。

* <https://oakcorp.net/agisoft/download/>

ご入会はこちらから



※ 現在、「水中ロボット技術研究会」に入会されていない企業におかれましては、セミナー参加に際して、研究会へのご入会をお願いします。

【会場】 山口県産業技術センター(宇部市あすとぴあ四丁目1番1号)

【定員】 20名程度